

Neu: Umbausatz für Glasmaßstäbe mit Sinus/Cosinus-Signal

Wird nur in unseren Digitalanzeigen eingebaut!!!

Umbausatz wandelt Sinussignal in 5V-TTL-Rechtecksignal um.

Typ 1: Sinussignal: 1Vss

- In **Deutschland** entwickelter **Mikrocontroller**
- Software ist in **Deutschland** programmiert
- Interpolationsfaktor: **Standardfaktor** 4-fache, **programmierbar**: 20-fache oder 40-fache
- Interpolationsfaktor: 20-fache immer einstellbar über **Jumper**
- Flankenabstandskontrolle: **programmierbar** (Die Eingangsfrequenz kann kurzzeitig das 3-fache der eingestellten Zähler-Maximalfrequenz sein)
- Hysterese über Jumper ein- oder ausschalten

• **Beispiel für Interpolationsfaktor 4**

Glasmaßstab:

Sinusperiode = 0,02 mm

Interpolationsfaktor = 4-fache

Auflösung = $0,02 / 4 = 0,005 \text{ mm}$

Encoder:

3600 l / Umdrehung

Interpolationsfaktor = 4-fache

Auflösung = $360^\circ / 3600 / 4 = 0,025^\circ$

• **Beispiel für Interpolationsfaktor 20**

Glasmaßstab:

Sinusperiode = 0,02 mm

Interpolationsfaktor = 20-fache

Auflösung = $0,02 / 20 = 0,001 \text{ mm}$

Encoder:

3600 l / Umdrehung

Interpolationsfaktor = 20-fache

Auflösung = $360^\circ / 3600 / 20 = 0,005^\circ$

• **Beispiel für Interpolationsfaktor 40**

Glasmaßstab:

Sinusperiode = 0,02 mm

Interpolationsfaktor = 40-fache

Auflösung = $0,02 / 40 = 0,0005 \text{ mm}$

Encoder:

3600 l / Umdrehung

Interpolationsfaktor = 40-fache

Auflösung = $360^\circ / 3600 / 40 = 0,0025^\circ$

Rundbuchse 12 Pin



Wird nur in unseren Digitalanzeigen eingebaut!!!

Umbausatz wandelt Sinussignal in 5V-TTL-Rechtecksignal um.

Typ 2: Sinussignal: **11 μ A** oder **16 μ A (Standard)**

- In **Deutschland** entwickelter **Mikrocontroller**
- Standard: **16 μ A**
- Software ist in **Deutschland** programmiert
- Interpolationsfaktor: **Standardfaktor** 4-fache, programmierbar: 20-fache oder 40-fache
- Interpolationsfaktor: 20-fache immer einstellbar über **Jumper**
- Flankenabstandskontrolle: **programmierbar** (Die Eingangsfrequenz kann kurzzeitig das 3-fache der eingestellten Zähler-Maximalfrequenz sein)
- Hysterese über Jumper ein- oder ausschalten

- **Beispiel für Interpolationsfaktor 4**

Längenmesssystem:

Sinusperiode = 0,02 mm

Interpolationsfaktor = 4-fache

Auflösung = $0,02 / 4 = 0,005$ mm

Encoder:

3600 l / Umdrehung

Interpolationsfaktor = 4-fache

Auflösung = $360^\circ / 3600 / 4 = 0,025^\circ$

- **Beispiel für Interpolationsfaktor 20**

Längenmesssystem:

Sinusperiode = 0,02 mm

Interpolationsfaktor = 20-fache

Auflösung = $0,02 / 20 = 0,001$ mm

Encoder:

3600 l / Umdrehung

Interpolationsfaktor = 20-fache

Auflösung = $360^\circ / 3600 / 20 = 0,005^\circ$

- **Beispiel für Interpolationsfaktor 40**

Längenmesssystem:

Sinusperiode = 0,02 mm

Interpolationsfaktor = 40-fache

Auflösung = $0,02 / 40 = 0,0005$ mm

Encoder:

3600 l / Umdrehung

Interpolationsfaktor = 40-fache

Auflösung = $360^\circ / 3600 / 40 = 0,0025^\circ$

Rundbuchse **9 Pin**

